

Modules linéaires et tables de précision Calcul en mode «statique»

■ DÉPLACEMENTS

Course utile *	L	<input type="text"/>	mm
Temps de cycle *	t	<input type="text"/>	s
ou vitesse *	V	<input type="text"/>	mm/s
Accélération	y	<input type="text"/>	mm/s ²
Nombre de cycles par heure N		<input type="text"/>	

■ IMPLANTATION

Orientation du module * :

horizontale : en haut en bas sur le côté
 verticale

■ FORCES ET MOMENTS

Masse à déplacer * : m = kg

Distances par rapport au point 0 (point d'intersection des axes X, Y et Z) du centre de gravité G de la masse à déplacer :

- distance sur l'axe X * X_m = mm

- distance sur l'axe Y * Y_m = mm

- distance sur l'axe Z * Z_m = mm

* Renseignement indispensable pour le calcul.

1. Indiquer la direction des charges et des couples par les signes + ou -.

■ FORCES EXTERNES (À REMPLIR SI NÉCESSAIRE)

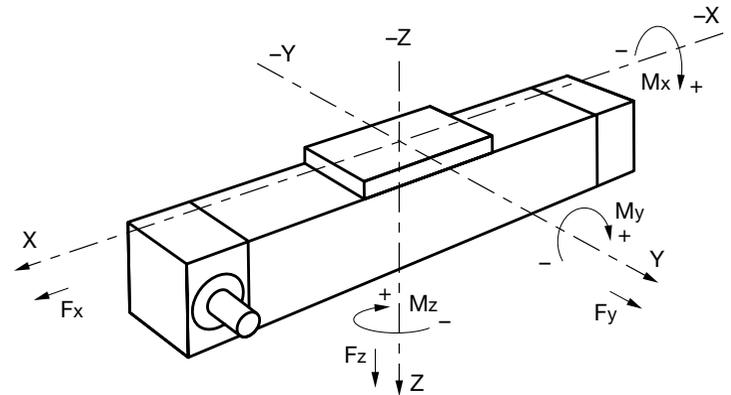
Indiquez les forces externes :

F_x = N ⁽¹⁾ F_y = N ⁽¹⁾ F_z = N ⁽¹⁾

et leurs positions sur les axes X, Y et Z :

D_y = mm D_x = mm D_x = mm

D_z = mm D_z = mm D_y = mm



Joignez votre schéma dimensionnel de votre application.